

Praxe

1. Necht $P \subset \mathbb{C}^{2,2}$, $P = \left[\begin{pmatrix} \alpha & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ \alpha & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ \alpha & 1 \end{pmatrix} \right]_{\lambda}$.

(a) Najděte bázi a dimenzi P v závislosti na $\alpha \in \mathbb{C}$.

(b) Najděte doplněk P do $\mathbb{C}^{2,2}$ v závislosti na $\alpha \in \mathbb{C}$.

(c) Najděte $P + Q$ a $P \cap Q$ v závislosti na $\alpha \in \mathbb{C}$, pokud $Q = \left[\begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \right]_{\lambda}$.

2. Necht $\mathcal{X} = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$ je báze \mathbb{R}^3 . Necht $\mathcal{Y} = (\vec{y}_1, \vec{y}_2, \vec{y}_3)$ je soubor z \mathbb{R}^3 ,

$$(\vec{y}_1)_{\mathcal{X}} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, (\vec{y}_2)_{\mathcal{X}} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, (\vec{y}_3)_{\mathcal{X}} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

(a) Je \mathcal{Y} báze \mathbb{R}^3 ?

(b) Najděte $(\vec{y})_{\mathcal{X}}$, je-li $\vec{y} = \vec{y}_1 - 5\vec{y}_3$.

(c) Najděte ${}^{\mathcal{X}}I^{\mathcal{Y}}$, kde I je identický operátor (tedy hledáte matici přechodu od \mathcal{X} k \mathcal{Y}), pokud má tato úloha smysl.

(d) Najděte $(\vec{z})_{\mathcal{Y}}$, je-li $(\vec{z})_{\mathcal{X}} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ (pokud má taková úloha smysl). Využijte k řešení výsledku bodu (c).

3. Necht $\varphi \in (\mathbb{R}^3)^{\#}$ definované pro každé $\vec{x} \in \mathbb{R}^3$ jako $\varphi(\vec{x}) = \alpha_1 - 2\alpha_3$, kde $(\vec{x})_{\mathcal{X}} = \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \alpha_3 \end{pmatrix}$.

Báze \mathcal{X} je stejná jako v příkladu 2.

(a) Určete $h(\varphi)$ a $d(\varphi)$.

(b) Najděte $\ker \varphi$.

(c) Najděte všechna řešení rovnice $\varphi(\vec{x}) = -1$.

(d) Najděte $(\varphi)_{\mathcal{E}^{\#}}$, kde \mathcal{E} je standardní báze \mathbb{R}^3 .

4. Necht $B \in \mathcal{L}(\mathcal{P}_3)$ a ${}^{\mathcal{X}}B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 2 & 0 & -2 \\ 3 & 0 & -3 \end{pmatrix}$, kde $\mathcal{X} = (x_1, x_2, x_3)$ je báze \mathcal{P}_3 , přičemž pro každé

$t \in \mathbb{C}$ platí:

$$x_1(t) = 1 + t, \quad x_2(t) = t + t^2, \quad x_3(t) = 1 + t^2.$$

Necht dále $P = [x_1, x_3]_{\lambda}$ a $Q = [x_2]_{\lambda}$ a A_P je projektor na P podle Q . Určete, které z následujících úloh mají smysl, a vyřešte je:

(a) Najděte všechna řešení rovnice $(BA_P)x = y$, kde $y(t) = 4 + 3t + 5t^2$ pro každé $t \in \mathbb{C}$.

(b) Najděte všechna řešení rovnice $(A_PB)x = y$, kde $y(t) = 4 + 3t + 5t^2$ pro každé $t \in \mathbb{C}$.

Teorie

Všechna tvrzení uvádějte i s předpoklady!

1. (a) Definujte bázi. (Vysvětlete i pojmy, které se v definici objeví, přičemž vektorový prostor definovat nemusíte.)
(b) Je-li $(\vec{x}_1, \vec{x}_2, \vec{x}_3)$ báze \mathbb{C}^3 nad \mathbb{C} , jak z ní vytvoříte bázi prostoru \mathbb{C}^3 nad \mathbb{R} ?
(c) Vyslovte větu o výběru báze z generátorů a větu o doplnění LN vektorů na bázi.
2. (a) Definujte souřadnici.
(b) Definujte souřadnicový izomorfismus.
(c) Na jakých prostorech a v jakých bázích jsou si rovny složky a souřadnice?
3. (a) Definujte obraz množiny při lineárním zobrazení.
(b) Co platí pro obraz podprostoru? Tvrzení dokažte.
(c) Pro zobrazení $\varphi: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ definované jako

$$\varphi \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = -1$$

vysvětlete na základě předchozího bodu, proč není lineární.

- (d) Najděte zobrazení $A \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^2)$, pro které
 - $\dim A(\mathbb{R}^2) > 2$,
 - $\dim A(\mathbb{R}^2) < 2$,
 - $\dim A(\mathbb{R}^2) = 2$.

Vyslovte tvrzení, co lze při hledání zobrazení využít.